

# XCVario Doppelsitzer Setup mit Magnet und Wölbklappen-Sensor und Bluetooth oder WiFi Navi Anbindung

Vorders Cockpit

Sollfahrt-Schalter  
oder besser Taster

Mitgeliefertes  
Flarm-Kabel mit  
Sollfahrt Anschluss  
Temperatursensor &  
Spannungsversorgung

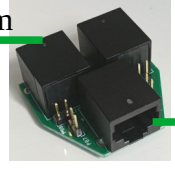
Alternativ 1 Gerät  
via Bluetooth oder 2  
Geräte via WiFi

Tablet, Oudie  
oder iPhone

Flarm, e.g. Fusion



~50 cm



Optional Y-Stück,  
Jumper P7,P8  
gezogen wenn  
keine Power  
Verbindung  
gewünscht



DC 12V und Masse  
- + über Sicherung 1A,  
optional Schalter



Bluetooth



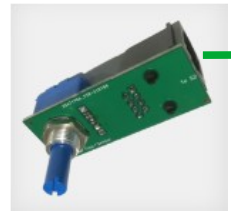
Wi-Fi

<=25 cm

Splitter

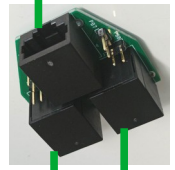


<=25cm



Flap-Sensor

~200-300 cm



Y-Stück, alle  
Jumper gesteckt

<=50 cm



CAN-Magnet  
Sensor

Flaches flexibles LAN Kabel  
CAT5, CAT6 oder CAT7  
z.B.  
<https://www.amazon.de/dp/B01MR7SLVN>

Power kommt  
ebenfalls via S2 /  
S2 LAN  
Verbindung

2 pol. Litze 0,14  
mm<sup>2</sup>, am  
Sollfahrt  
Anschluss vorne  
parallel Schalten

Hinteres Cockpit

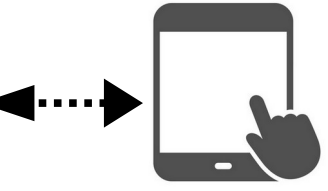
Sollfahrt-Schalter  
oder besser Taster



~200-300 cm



Tablet, Oudie  
oder iPhone



Alternativ 1 Gerät  
via Bluetooth oder 2  
Geräte via WiFi

# Einstellungen XCvario

	Front		Rear	
<b>RS232</b>	<b>S1</b>	<b>S2</b>	<b>S1</b>	<b>S2</b>
Baudrate	57600	OFF	OFF	OFF
Serial loops	Disable	n/a	n/a	n/a
Routing	Only Wireless	n/a	n/a	n/a
TX inversion	Inverted	n/a	n/a	n/a
RX inversion	Inverted	n/a	n/a	n/a
Twisted RX/TX	Normal	n/a	n/a	n/a
TX Line	Enable	n/a	n/a	n/a

	Front		Rear	
<b>CAN</b>	<b>CAN</b>	Comment	<b>CAN</b>	Comment
Datarate	1000 kbit		1000 kbit	
CAN Routing	S1-RS232	For Flarm data sent to second Vario	Wireless	For Flarm data on CAN to Wireless device
Mode	Master		Client	

	Front		Rear	
<b>Wireless</b>		Comment		Comment
Wireless	Bluetooth or Wireless Standalone		Bluetooth or Wireless Standalone	
WL Routing	XCVario, S1-RS232		XCVario, CAN-Bus	
Wifi Power	100%		100%	
Lock Master	Unlock		Unlock	
Monitor	Disable		Disable	